

УДК 004.02

Е.В. Прокопенко, Я.В. Славолюбова, С.Р. Ли

## ПРИМЕНЕНИЕ КОМПЬЮТЕРНОЙ МАТЕМАТИКИ ДЛЯ РЕШЕНИЯ МНОГОМЕРНЫХ ЗАДАЧ

Моделирование – исследование объектов путем построения и изучения их моделей – это основной способ научного познания. Данный способ называют вычислительным экспериментом и основывается он на трех основных понятиях: модель-алгоритм-программа. Использование компьютера при моделировании возможно по трем направлениям:

1. Вычислительное – прямые расчеты по программе.
2. Инструментальное – построение базы знаний, для преобразования ее в алгоритм и программу.
3. Диалоговое – поддержание интерфейса между исследователем и компьютером.

Успешное применение систем компьютерной алгебры зависит, в первую очередь от правильного выбора модели соответствующей геометрической задачи. Вычислительная система при исследовании задачи играет роль экспериментальной базы, позволяет численно проверить возникающие гипотезы и указать не только идею к математическому доказательству, но и даже выступать в роли базы доказательства.

В настоящее время повсеместно используются такие популярные системы как *Maple*, *Mathematica*, *MathCad*, *MatLab*, *Derive*. Они обладают универсальными математическими возможностями, широко распространены в России и за рубежом, постоянно совершенствуются, развивая аппарат и пополняя ресурсы, имеют возможность взаимной интеграции.

Объективное сравнение систем осложняется в связи с разным назначением программ и идеологией их использования.

Система *Maple*, предназначена главным образом для выполнения аналитических (символьных) вычислений (хотя содержит ряд средств и для численного решения дифференциальных уравнений и интегрирования) и имеет для этого один из самых мощных в своем классе арсенал специализированных процедур и функций (более 3000). Возможности *Maple* ориентированы на профессиональных математиков; решения задач в среде *Maple* требует не только умения оперировать какой-либо функцией, но и знания методов решения, в нее заложенных: во многих встроенных функциях *Maple* фигурирует аргумент, задающий метод решения. *Maple* имеет собственный язык программирования [1].

То же можно сказать и о *Mathematica*. Это мощная система символьных вычислений, визуализации данных, решения различных прикладных задач с множеством других возможностей. Данная

система имеет большую функциональную наполненность (есть даже синтезирование звука). *Mathematica* обладает высокой скоростью вычислений, но требует изучения довольно более сложного, чем у *Maple*, языка программирования.

*Mathcad*, в отличие от *Maple*, изначально создавался для численного решения математических задач, он ориентирован на решение задач именно прикладной, а не теоретической математики, когда нужно получить результат без углубления в математическую суть задачи. Для символьных вычислений предназначено интегрированное ядро *Maple*, содержащее только ряд основных функций.

*Matlab* – наиболее популярная система численного решения дифференциальных уравнений и визуализации результатов. Она содержит пакет прикладных программ для решения задач технических вычислений и одноименный язык программирования, используемый в этом пакете. Для символьных вычислений предназначено интегрированное ядро *Maple*, содержащее только ряд основных функций. Этих функций недостаточно для решения задач многомерной геометрии.

То есть наиболее оптимальным вариантом является выбор системы *Maple*.

Ниже приведены математические модели задач построения контактных структур с приведением алгоритмов решений, основанных на использовании системы *Maple*.

### 1. Общие сведения из теории контактных структур

**Определение 1** ([2]). Дифференцируемое  $(2n+1)$ -мерное многообразие  $M^{2n+1}$  класса  $(C^\infty)$  называется контактным многообразием или имеет контактную структуру, если на нем задана глобальная дифференциальная 1-форма  $\eta$ , такая что  $\eta \wedge (d\eta)^n \neq 0$  всюду на  $M^{2n+1}$ .

Контактная структура задает  $2n$ -мерное распределение  $E$ ,  $E = \{X \in TM^{2n+1} : \eta(X) = 0\}$ , которое называют контактным распределением, и ненулевое векторное поле  $\xi$ , такое что  $\eta(\xi) = 1$ ,  $d\eta(\xi, X) = 0$  для всех векторных полей  $X$  на  $M^{2n+1}$ . Это векторное поле определяет 1-мерное распределение, дополнительное к  $E$ , и называется характеристическим векторным полем контактной структуры.

**Определение 2** ([2]). Говорят, что дифференцируемое многообразие  $M^{2n+1}$  имеет  $(\eta, \xi, \varphi)$ -структуру, если оно допускает поле  $\varphi$  эндоморфизмов касательных пространств, векторное поле  $\xi$  и 1-форму  $\eta$ , удовлетворяющую условиям:

$$\eta(\xi) = 1, \quad \varphi^2 = -I + \eta \otimes \xi, \quad (1)$$

где  $I$  – тождественное преобразование  $TM^{2n+1}$ .

Также имеют место следующие условия:  $\varphi\xi = 0$  и  $\eta \circ \varphi = 0$  в определении  $(\eta, \xi, \varphi)$ -структуры, вытекающие из условий (1).

**Определение 3** ([2]). Если многообразие  $M^{2n+1}$  с заданной  $(\eta, \xi, \varphi)$ -структурой допускает риманову метрику  $g$ , такую что

$$g(\varphi X, \varphi Y) = g(X, Y) - \eta(X)\eta(Y), \\ d\eta(X, Y) = g(\varphi X, Y) \quad (2)$$

для любых векторных полей  $X, Y$ , тогда говорят, что  $M^{2n+1}$  имеет  $(\eta, \xi, \varphi, g)$ -структуру или контактную метрическую структуру. Риманова метрика  $g$  контактной метрической структуры называется ассоциированной метрикой. Полагая  $Y = \xi$  в (2), получим  $\eta(X) = g(\xi, X)$ .

## 2. Математические модели построения левоинвариантных контактных метрических структур

Для решения задачи построения контактных структур на  $(2n+1)$ -мерных группах Ли необходимо предварительно решить следующие задачи:

1. Определить контактную форму  $\eta$   $(2n+1)$ -мерной алгебры Ли  $L(G)$  или решить вопрос о ее существовании.

2. Определить характеристическое поле  $\zeta$  (или поле Рибба).

3. Определить специальный базис  $E_i, i=1, \dots, 2n+1$  контактной алгебры Ли.

4. Определить структурные константы  $C_{ij}^k$  относительно нового базиса  $E_i, i=1, \dots, 2n+1$ .

Рассмотрим реализацию одной из перечисленных задач с использованием .

### Задача:

Определить структурные константы  $C_{ij}^k$  относительно нового базиса  $E_i, i=1, \dots, 2n+1$ .

### Математическая модель:

$e_i$  – исходный базис,

$C_{ij}^k$  – структурные константы исходной алгебры

Ли относительно начального базиса  $e_i,$

$i=1, \dots, 2n+1,$

$E_i$  – новый базис,

$A$  – матрица перехода от  $e_i$  к  $E_i, E_i = A_i^k e_k$

Вычислительная формула

$$C_{ij}^l = A_i^k A_j^s c_{ks}^p (A^{-1})_p^l$$

### Применение методов компьютерной математики:

- 1) Находим матрицу перехода.
- 2) Запускаем процедуру для пересчета структурных констант.
- 3) Выписываем вид структурных констант  $C_{ij}^k$ .

Опишем процедуру для вычисления структурных констант в новом базисе.

Входными параметрами данной процедуры являются массивы структурных констант  $C$  в исходном базисе  $C_{ij}^k$  и матрицы перехода  $A$ .

Выходным параметром является массив структурных констант  $C1$  в новом базисе  $(C_{ij}^k)$ .

```
strconst:=proc(C,A,n)
```

```
Описываем локальные переменные:
```

```
local i,j,k,s,p,l;
```

```
Описываем глобальные переменные:
```

```
global C1;
```

```
Тело процедуры:
```

```
Вычисляем массив, обратный к матрице перехода
```

```
invA:=inverse(A);
```

```
Определяем массив новых структурных констант и выводим на печать его нетривиальные компоненты:
```

```
C1:=array(1..n,1..n,1..n);
```

```
for i to n do
```

```
for j to n do
```

```
for l to n do
```

```
k:='k': s:='s': p:='p':
```

```
C1[i,j,p]:= (sum(sum(A[k,i]*A[s,j]*C[k,s,p]*invA
```

```
[l,p],
```

```
'k'=1..n),'s'=1..n,'p'=1..n));
```

```
od od od;
```

```
for i to n do
```

```
for j to n do
```

```
for p to n do
```

```
if C1[i,j,p]<>0 then
```

```
print((i,j,p)=simplify(evalm(C1[i,j,p])))
```

```
fi
```

```
od od od
```

```
end;
```

Вызов процедуры производится следующей командой:

```
strconst(C,A,n).
```

Для решения задачи построения контактных алгебр Ли на основе симплектических и точных симплектических, являющимися подалгебрами Ли коразмерности 1, необходимо реализовать следующую **схему**:

### Задача:

Построить контактную  $(2n+1)$ -мерную алгебру Ли как расширение симплектической алгебры Ли

### Математическая модель:

$L(H)$  –  $2n$ -мерная симплектическая алгебра Ли,

$\omega$  – симплектическая форма,

$$L(G) = L(H) \times_{\omega} R -$$

Центральное расширение:

$$[X, Y]_{L(G)} = [X, Y]_{L(H)} + \omega(X, Y)\zeta \text{ и}$$

$$[X, \zeta] = 0,$$

если  $X, Y \in L(H), \zeta \in Z(L(G))$ .

**Применение методов компьютерной математики:**

- 1) Загружаем массив структурных констант алгебры Ли  $L(H)$ .
- 2) Загружаем массив коэффициентов симплектической структуры  $\omega$ .
- 3) Запускаем процедуру для вычисления структурных констант  $C_{ij}^k$  центрального расширения.
- 4) Запускаем процедуру изоморфизма для проверки изоморфна ли полученная алгебра Ли одной из алгебр Ли списка А. Диатты [3].

Опишем процедуру для вычисления структурных констант центрального расширения.

Пусть  $E_1, \dots, E_{2n+1}$  – базис алгебры Ли  $L(H) \times_{\omega} RE_{2n+1}$ , а  $e_1, \dots, e_{2n+1}$  – базис алгебры Ли  $L(H)$ .

Скобки Ли центрального расширения  $L(G) = L(H) \times_{\omega} RE_{2n+1}$  задаются:

$$[X, Y]_{L(G)} = [X, Y]_{L(H)} + \omega(X, Y)E_{2n+1}$$

$$[X, E_{2n+1}] = 0, \text{ если } X, Y \in L(H).$$

Распишем данные условия на базисных векторах:

$$[E_i, E_j] = [e_i, e_j] + \omega(e_i, e_j)E_{2n+1},$$

$$[E_i, E_{2n+1}] = 0, \quad i, j = 1, \dots, 2n,$$

$$C_{ij}^k E_k = c_{ij}^k e_k + \omega_{ij} E_{2n+1}, \quad C_{i, 2n+1}^s = 0, \\ i, j = 1, \dots, 2n, \quad s = 1, \dots, 2n+1.$$

В результате получаем:

$$C_{ij}^k = c_{ij}^k, \quad C_{ij}^{2n+1} = c_{ij}^{2n+1} + \omega_{ij},$$

$$C_{i, 2n+1}^s = 0, \quad i, j, k = 1, \dots, 2n, \quad s = 1, \dots, 2n.$$

Введем обозначения: С – массив структурных констант на алгебре Ли  $L(G)$ , С1 – массив структурных констант на алгебре Ли  $L(H)$ .

Входными параметрами данной процедуры являются массивы структурных констант С и массив компонент симплектической формы  $\omega$ gam,

$m$  – размерность алгебры Ли  $L(G)$ , ( $m=2n+1$ ).

Выходным параметром является массив структурных констант С1.  
 CentrStr:=proc(C,omegam,m)

    Описываем локальные переменные: local i,j,p;  
 Описываем глобальные переменные: global

С1;

    Тело процедуры:

    Определяем массив новых структурных констант и выводим на печать его нетривиальные компоненты:

    С:=array(1..m,1..m,1..m):

    for i to m-1 do

        for j to m-1 do

            for p to m-1 do

                С1[i,j,m]:=C[i,j,m]+omegam[i,j,m];

                С1[i,j,p]:=C[i,j,p];

            od od od;

        for i to m do

            for j to m do

                for p to m do

                    if С1[i,j,p]<>0 then

                        print((i,j,p)=simplify(evalm(С1[i,j,p])))

                    fi

            od od od

    end;

    Вызов процедуры производится следующей командой:

    CentrStr(C,omegam,m).

    Например,

    CentrStr(array(sparse,1..5,1..5,1..5,[(1,2,3)=1,(2,1,3)=-1,(1,2,5)=1,(2,1,5)=-1,(1,4,1)=-2,(4,1,1)=2,(2,4,2)=1,(4,2,2)=-1,(3,4,3)=-1,(4,3,3)=1,(3,4,5)=1,(4,3,5)=1]),array(sparse,1..5,1..5,1..5,[(1,4,5)=1,(2,3,5)=1,(4,1,5)=-1,(3,2,5)=-1]),5).

    Далее, определив контактную структуру, можно построить контактную метрическую структуру ( $\eta, \xi, \varphi, g$ ) и изучить геометрические характеристики и свойства построенных структур.

    В случае большой размерности решение представленных задач без использования систем аналитических вычислений затруднительно.

**СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ**

1. Дьяконов, В. Maple 9 в математике, физике и образовании – М.: СОЛОН Пресс, 2004. – 688 с.
2. Blair D.E. Riemannian Geometry of Contact and Symplectic Manifolds // Progress in Mathematics. – Birkhäuser Boston, 2002. – Vol. 203. – 304 p.
3. Diatta, A. Left invariant contact structures on Lie groups // arXiv: math.DG/ 0403555, 2004. – Vol. 2. – 17 p.

Авторы статьи

Прокопенко  
 Евгения Викторовна  
 канд. физ.-мат. наук,  
 доцент каф.прикладных информаци-  
 онных технологий КузГТУ  
 Email: rev-05@nmail.ru?  
 8-960-920-15-76

Славолюбова  
 Ярославна Викторовна  
 канд. физ.-мат. наук,  
 доцент каф.высшей и прикладной  
 математики Кемеровского института  
 (филиала) РЭУ им. Г.В.Плеханова  
 Email: jar1984@mail.ru

Ли  
 Сергей Робертович  
 канд. техн. наук,доцент каф. вычис-  
 лительной техники и информаци-  
 онных технологий Кемеровского ин-  
 ститута (филиала) РЭУ им.  
 Г.В.Плеханова/  
 Email: sergejli@yandex.ru